

直角坐标系转换成柱坐标系

- 对于稳态数据，将xxx.uns.fvreg文件开始部分改为如下内容：

FVREG 2	! region 文件版本为2
DATASET_COORD_TYPE CYLINDRICAL	! 柱坐标系
MACHINE_AXIS Z	! 旋转轴为Z轴，也可为X轴，不可为Y轴
ROTATION_ORIENTATION CW	! 旋转方向为CW(顺时针)，也可为CCW(逆时针)
ORIGIN 0.000 0.000 0.000	! 柱坐标原点为原始直角坐标原点
MACHINE_AXIS_VECTOR 0.000 0.000 1.000	! 旋转轴矢量方向为Z轴正向
ZERO_THETA_VECTOR 0.000 1.000 0.000	! Θ 平面位置为Y=0平面
FACET_COUNT 160	! 圆周方向定义截面数，默认为40

- 对于瞬态数据，将xxx001.uns.fvreg文件开始部分改为上面内容，并更名为xxx.uns.fvreg, 其它的形如xxx002.uns.fvreg, xxx003.uns.fvreg ...文件删除：